



RIGUARDO A  $Q_F$  E  $Q_C$ ,  
IL SEGNO ENTRANTE O USCENTE DALLA  
MACCHINA È ABBASTANZA OVVIDIO PER  
ISOCORE E ISOTERME. VERRÀ COMUN-  
QUE ESPLICITAMENTE RICAVATO:

APPLICHIAMO IL 1° PRINCIPIO AD OGNI  
TRASFORMAZIONE

A → B	$W_1 = - \int_A^B P dV = 0$	$Q_1 = n c_v (k-1) T_1$
B → C	$W_2 = - \int_B^C \frac{n R k T_1}{V} dV = -n R k T_1 \ln\left(\frac{J V_1}{V_1}\right)$	$Q_2 = -W = n R k T_1 \ln(J)$
C → D	$W_3 = 0$	$Q_3 = -n c_v (k-1) T_1$
D → A	$W_4 = +n R T_1 \ln(J)$	$Q_4 = -W = -n R T_1 \ln(J)$

E IL RENDIMENTO  $\eta = \frac{|W_1 + W_2 + W_3 + W_4|}{Q_1 + Q_2} = \frac{-W_2 - W_4}{Q_1 + Q_2}$

$$\eta = \frac{n R T_1 (k-1) \ln(J)}{n R T_1 \left[ \frac{5}{2}(k-1) + k \ln(J) \right]} = \frac{2(k-1) \ln(J)}{5(k-1) + 2k \ln(J)}$$

STUDIAMO  $\eta(k)$ . DAL TESTO DEL PROBLEMA È CHIARO  
CHE CI INTERESSANO SOLO  $k \geq 1$

a)  $\eta \geq 0 \Leftrightarrow k \geq 1$

b)  $\lim_{k \rightarrow \infty} \eta = \frac{2 \ln(J)}{5 + 2 \ln(J)} < 1$

c)  $\frac{d\eta}{dk} = \frac{4 \ln^2(J)}{[5(k-1) + 2k \ln(J)]^2} > 0$

QUINDI

