

APPENA PARTE LA PALLA, QUESTA VIAGGIA PER ΔT SENZA CHE IL GIOCATORE 2 SI MUOVA, QUINDI ESSA SI PORTA IN $X'_1 = X_1 + V_p \Delta T$. PRENDIAMO $t=0$ IN QUELL'ISTANTE, DETTO α L'ANGOLO IN FIGURA

SI HA PER LE EQUAZIONI DEL MOTO DELLA PALLA E DI 2:

$$\begin{cases} X_p = X'_1 + V_p t \\ Y_p = Y_1 \end{cases} \quad \begin{cases} X_g = X_2 - V_g \sin \alpha t \\ Y_g = Y_2 + V_g \cos \alpha t \end{cases}$$

DOVRÀ ESISTERE UN t^* PER CUI COINCIDONO LE COORDINATE DI PALLA E GIOCATORE

$$\begin{cases} X'_1 + V_p t^* = X_2 - V_g \sin \alpha t^* \\ Y_1 = Y_2 + V_g \cos \alpha t^* \end{cases}$$

CIOÈ

$$\begin{cases} V_g \sin \alpha t^* = X_2 - X'_1 - V_p t^* \\ V_g \cos \alpha t^* = Y_1 - Y_2 \end{cases}$$

CONVIENE DEFINIRE:

$$\textcircled{1} \quad \begin{aligned} \Delta X &\equiv X_2 - X'_1 = X_2 - X_1 - V_p \Delta T \\ \Delta Y &\equiv Y_1 - Y_2 \end{aligned}$$

$$\begin{cases} V_g \sin \alpha t^* = \Delta X - V_p t^* \\ V_g \cos \alpha t^* = \Delta Y \end{cases} \quad \textcircled{2}$$

ELEVIAMO AL QUADRATO E SOMMIAMO LE DUE EQ.

$$V_g^2 t^{*2} = \Delta X^2 + V_p^2 t^{*2} - 2\Delta X V_p t^* + \Delta Y^2$$

$$t^{*2} (V_p^2 - V_g^2) - 2\Delta X V_p t^* + (\Delta X^2 + \Delta Y^2) = 0 \quad [\text{SUPPONIAMO } V_p > V_g!]$$

SE ESISTONO DUE RADICI REALI DI QUESTA EQUAZIONE ESSE SONO ENTRAMBE POSITIVE, E CORRISPONDONO ALLE TRAIETTORIE \textcircled{A} E \textcircled{B} SUL DISEGNO. SCEGLIAMO \textcircled{A} CHE CORRISPONDE AL TEMPO MINIMO

$$\begin{aligned} t^* &= \frac{\Delta X V_p - \sqrt{\Delta X^2 V_p^2 - (V_p^2 - V_g^2)(\Delta X^2 + \Delta Y^2)}}{(V_p^2 - V_g^2)} \\ &= \frac{\Delta X V_p - \sqrt{V_g^2(\Delta X^2 + \Delta Y^2) - V_p^2 \Delta Y^2}}{(V_p^2 - V_g^2)} \end{aligned}$$

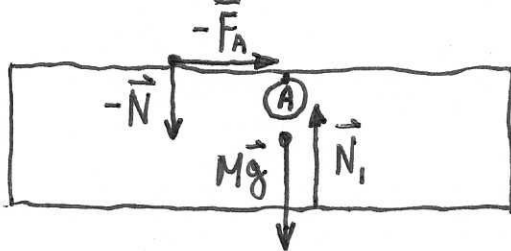
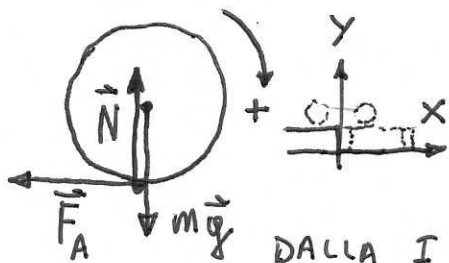
VEDI DEFINIZIONI $\textcircled{1}$

PER LA DIREZIONE, DALLA $\textcircled{2}$ SI HA

$$\cos \alpha = \frac{\Delta Y}{V_g t^*}$$

PERCHÈ SIA POSSIBILE L'INCROCIO, t^* DEVE ESSERE UN NUMERO REALE, QUINDI IL DISCRIMINANTE DEVE ESSERE POSITIVO

$$V_g^2 (\Delta X^2 + \Delta Y^2) - V_p^2 \Delta Y^2 > 0 \Rightarrow V_g > \frac{V_p \Delta Y}{\sqrt{\Delta X^2 + \Delta Y^2}}$$



EFFETTUIAMO IL DIAGRAMMA DI CORPO LIBERO PER m E PER M

DALLA I EQ. CARDINALE LUNGO y PER m $|\vec{N}| = |m\vec{g}|$ E

QUINDI $|\vec{F}_A| = \mu_D |\vec{N}| = \mu_D m g$ FINCHÉ DURA LO SLITTAMENTO. DETTA x L'ASCISSA DI m E X L'ASCISSA DI M , E α L'ACCELERAZIONE ANGOLARE DELLA SFERA, APPLICHIAMO LA I EQ. CARDINALE SU x E LA II CARDINALE PER m

$$\begin{cases} -F_A = m \ddot{x} \\ +F_A = M \ddot{X} \\ F_A R = I \alpha \end{cases} \quad \begin{cases} -\mu_D m g = m \ddot{x} \\ \mu_D m g = M \ddot{X} \\ \mu_D m g R = \frac{2}{5} m R^2 \alpha \end{cases} \quad \begin{cases} \ddot{x} = -\mu_D g \\ \ddot{X} = \frac{m}{M} \mu_D g \\ \alpha = \frac{5}{2} \mu_D \frac{g}{R} \end{cases}$$

LE ACCELERAZIONI SONO COSTANTI, QUINDI SI TRATTA DI MOTI UNIFORMEMENTE ACCELERATI. SI HA QUINDI PER LE VELOCITÀ (LINEARI E ANGOLARI)

$$\begin{cases} \dot{x} = v_0 - \mu_D g t \\ \dot{X} = \frac{m}{M} \mu_D g t \\ \omega = \frac{5}{2} \mu_D \frac{g}{R} t \end{cases} \quad \begin{array}{l} \text{LA VELOCITÀ RELATIVA LUNGO } x \text{ VALE } v_R = \dot{x} - \dot{X} \\ \text{E LO SLITTAMENTO FINISCE AL TEMPO } t = t^* \\ \text{QUANDO } v_R = \omega R. \text{ DA QUEL MOMENTO IN POI} \\ \text{IL MOTO DIVENTA UN ROTOLAMENTO RETTILINEO} \\ \text{UNIFORME} \end{array}$$

$$v_R = \omega R \Rightarrow v_0 - \mu_D g t^* - \frac{m}{M} \mu_D g t^* = \frac{5}{2} \mu_D \frac{g}{R} R t^*$$

$$v_0 = \mu_D g t^* \left(1 + \frac{m}{M} + \frac{5}{2}\right) = \mu_D g t^* \left(\frac{7M+2m}{2M}\right) \quad t^* = \frac{v_0}{\mu_D g} \frac{2M}{(7M+2m)}$$

PERCHÉ LO SLITTAMENTO FINISCA A METÀ SLITTA, CHIAMIAMO x_A LA POSIZIONE DEL PUNTO DI MEZZO (A) DELLA LASTRA (VEDI DISEGNO). SI DEVE AVERE $x(t^*) = x_A(t^*)$

$$x(t^*) = v_0 t^* + \frac{1}{2} \ddot{x} t^{*2}$$

$$x_A(t^*) = \frac{L}{2} + \frac{1}{2} \ddot{X} t^{*2}$$

QUINDI, UGUAGLIANDO E SOSTITUENDO

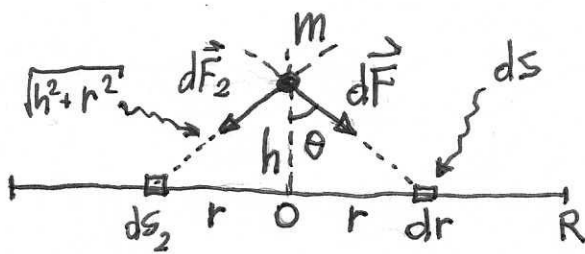
$$v_0 \frac{v_0}{\mu_D g} \frac{2M}{(7M+2m)} + \frac{1}{2} (-\mu_D g) \frac{v_0^2}{(\mu_D g)^2} \frac{2M^2}{(7M+2m)^2} = \frac{L}{2} + \frac{1}{2} \frac{m}{M} \frac{\mu_D g v_0^2}{(\mu_D g)^2} \frac{2M^2}{(7M+2m)^2}$$

$$\frac{L}{2} = \frac{v_0^2}{\mu_D g} \left[\frac{2M(7M+2m) - 2M^2 - 2mM}{(7M+2m)^2} \right] = \frac{v_0^2}{\mu_D g} \frac{(14M^2 + 4Mm - 2M^2 - 2mM)}{(7M+2m)^2} =$$

$$\frac{L}{2} = \frac{v_0^2}{\mu_D g} \frac{2M(6M+m)}{(7M+2m)^2}$$

DA CUI

$$\mu_D = \frac{4v_0^2 M (6M+m)}{g L (7M+2m)^2}$$



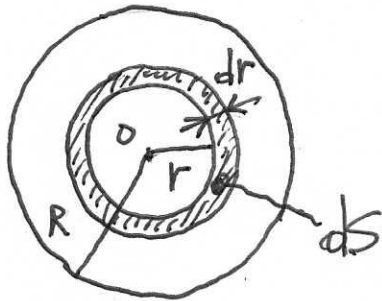
SE IL PIANETA È PIATTO, VUOL DIRE CHE HA UNA DISTRIBUZIONE PIANA DI MASSA CON DENSITÀ SUPERFICIALE

$$\sigma = \frac{M}{S} = \frac{M}{\pi R^2}$$

CON RIFERIMENTO ALLA FIGURA SI

NOTA CHE TUTTI GLI ELEMENTI DI SUPERFICIE A DISTANZA r GENERICAMENTE ($0 < r < R$) DAL CENTRO CONTRIBUISCONO CON UN TERMINE $dF \cos \theta$ ALLA GRAVITÀ (VERTICALE) MENTRE TUTTI I CONTRIBUTI ORIZZONTALI SI ELIMINANO PER SIMMETRIA. LA FORZA INFINITESIMA CHE

UNA SUPERFICIE ds , CHE STA A RAGGIO r RISPETTO AL CENTRO, ESERCITA SU UNA MASSA DI PROVA m POSTA AD ALTEZZA h RISPETTO AD O VALE [MODULO]



$$dF = \frac{G \sigma ds m}{(h^2 + r^2)} \quad \text{quindi} \quad dF_G = dF \cos \theta$$

MA LA SUPERFICIE ds CHE CI INTERESSA SI PUÒ SCRIVERE

$$ds = 2\pi r dr \quad \text{MENTRE SI PUÒ SCRIVERE} \quad \cos \theta = \frac{h}{\sqrt{h^2 + r^2}}$$

PER CUI

$$F_G = \int dF_G = \int dF \cos \theta = \int_0^R G \sigma m \frac{2\pi r}{(h^2 + r^2)} \frac{h}{\sqrt{h^2 + r^2}} dr =$$

$$= G \frac{M m}{\pi R^2} 2\pi h \int_0^R \frac{r dr}{(h^2 + r^2)^{3/2}} =$$

$$= \frac{G M m}{R^2} h \cdot \frac{1}{2} \int_0^R \frac{d(h^2 + r^2)}{(h^2 + r^2)^{3/2}} =$$

$$= \frac{G M m}{R^2} h \left[-2 (h^2 + r^2)^{-1/2} \right]_0^R = \frac{G M m h}{R^2} \cdot 2 \left(\frac{1}{\sqrt{R^2 + h^2}} - \frac{1}{\sqrt{h^2}} \right)$$

MA SICCOME $h \ll R \Rightarrow \frac{1}{\sqrt{R^2 + h^2}} \approx \frac{1}{R} \ll \frac{1}{\sqrt{h^2}} = \frac{1}{h}$ - TRASURIAMO $\frac{1}{\sqrt{R^2 + h^2}}$!

$$F_G = \frac{2 G M m}{R^2}$$

È LA FORZA DI GRAVITÀ PER m SUL PIANETA PIATTO

DALTRONDE SULLA TERRA

$$F_{G,T} = m g = \frac{G M m}{R_T^2}$$

IL TESTO DICE CHE LE DUE FORZE SONO UGUALI

$$\frac{2 G M m}{R^2} = \frac{G M m}{R_T^2}$$

$$R = \sqrt{2} R_T$$