

ES. 1 - (SOLUZIONE #1)

I DUE KART SVOLGONO MOTI CIRCOLARI UNIFORMI CON $\omega_A = \frac{v}{R}$ E $\omega_B = \frac{kv}{2R} > \omega_A$
 QUINDI LE LORO POSIZIONI IN FUNZIONE DEL TEMPO SONO:

$$\begin{cases} x_A = R \cos(\omega_A t) \\ y_A = R \sin(\omega_A t) \end{cases} \quad \begin{cases} x_B = 2R \cos(\omega_B t) \\ y_B = 2R \sin(\omega_B t) \end{cases}$$

E LA DISTANZA TRA I DUE VALÈ

$$D = \sqrt{(x_B - x_A)^2 + (y_B - y_A)^2} = \sqrt{x_B^2 + y_B^2 + x_A^2 + y_A^2 - 2x_A x_B - 2y_A y_B} =$$

$$= \sqrt{4R^2 \cos^2(\omega_B t) + 4R^2 \sin^2(\omega_B t) + R^2 \cos^2(\omega_A t) + R^2 \sin^2(\omega_A t) - 4R^2 (\cos(\omega_B t) \cos(\omega_A t) + \sin(\omega_B t) \sin(\omega_A t))}$$

$$= \sqrt{4R^2 + R^2 - 4R^2 \cos((\omega_B - \omega_A)t)} \quad \text{E DEFINITO } \omega_R = (\omega_B - \omega_A) > 0$$

$$D = R \sqrt{5 - 4 \cos(\omega_R t)}$$

L'AUMENTO O LA DIMINUIZIONE DELLA DISTANZA SI VALUTANO CON LA DERIVATA \dot{D}

$$\dot{D} = \frac{dD}{dt} = \frac{2 \cancel{4} R \omega_R \sin(\omega_R t)}{2 \sqrt{5 - 4 \cos(\omega_R t)}}$$

IL TESTO CHIEDE DI TROVARE IL MOMENTO IN CUI SI HA LA MASSIMA RAPIDITÀ DELL' AUMENTO DI D, CIOÈ IL MASSIMO DI \dot{D}

QUINDI DERIVIAMO \dot{D} RISPETTO AL TEMPO E UGUAGLIAMO A ZERO

$$\ddot{D} = \frac{d\dot{D}}{dt} = \frac{2R\omega_R}{[5 - 4 \cos(\omega_R t)]^2} \left\{ \omega_R \cos(\omega_R t) \sqrt{5 - 4 \cos(\omega_R t)} - \sin(\omega_R t) \frac{2 \omega_R \sin(\omega_R t)}{\sqrt{5 - 4 \cos(\omega_R t)}} \right\} = 0$$

IL TERMINE PRIMA DELLA PARENTESI GRAFFA È SEMPRE $\neq 0$. MOLTIPLICHIAMO IL TERMINE IN PARENTESI GRAFFA PER $\sqrt{5 - 4 \cos(\omega_R t)}$ E SI HA

$$\omega_R (5 \cos(\omega_R t) - 4 \cos^2(\omega_R t) - 2 \sin^2(\omega_R t)) = 0 \quad \text{DEFINIAMO } z = \cos(\omega_R t)$$

$$5z - 4z^2 - 2 + 2z^2 = 0 \Rightarrow 2z^2 - 5z + 2 = 0 \Rightarrow z = \frac{5 \pm \sqrt{25 - 16}}{4}$$

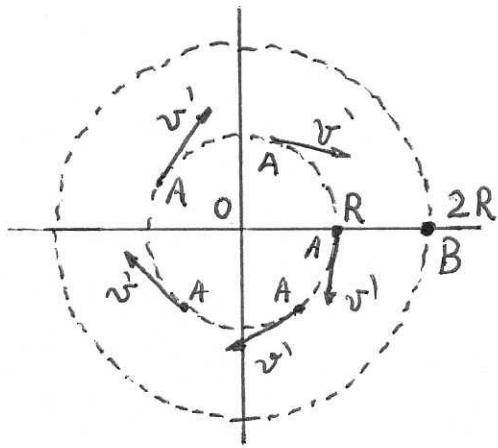
QUINDI $z = 2$ (NON ACCETTABILE) OPPURE $z = \frac{1}{2}$. QUINDI

$\cos(\omega_R t) = \frac{1}{2} \rightarrow \omega_R t = \pm \frac{\pi}{3} + N(2\pi)$ DOVE SI HANNO I MASSIMI DI \dot{D} PER LE SOLUZIONI COL + ED I MINIMI PER QUELLE COL -
 IL PRIMO MASSIMO SI HA PER $\omega_R t^* = + \frac{\pi}{3}$

$$t^* = \frac{\pi}{3\omega_R} = \frac{\pi}{3 \left(\frac{kv}{2R} - \frac{v}{R} \right)} \Rightarrow t^* = \frac{2\pi R}{3v(k-2)}$$

ES. 1 - (SOLUZIONE #2)

I DUE KART SVOLGONO MOTI CIRCOLARI UNIFORMI CON $\omega_A = \frac{V}{R}$ E $\omega_B = \frac{KV}{2R} > \omega_A$

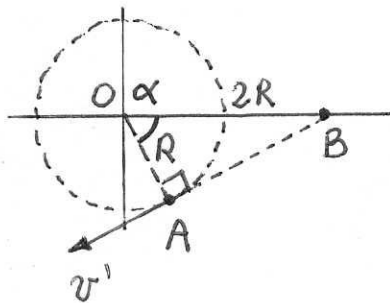


METTIAMOCI NEL SISTEMA DI RIFERIMENTO SOLIDALE COL KART B, IL QUALE RUOTA CON VELOCITA' ANGOLARE ω_B -

IN QUESTO SISTEMA DI RIFERIMENTO B E' FERMO A DISTANZA $2R$ DAL CENTRO MENTRE A SI MUOVE SULLA CIRCONFERENZA DI RAGGIO R CON VELOCITA' ANGOLARE $\omega'_A = \omega_A - \omega_B$. ω'_A RISULTA ESSERE

NEGATIVO, CIO' VUOL DIRE CHE A GIRA IN SENSO ORARIO, CON VELOCITA' CHE VALE IN MODULO $v' = |\omega'_A| R$

IN QUESTO SISTEMA DI RIFERIMENTO RISULTA IMMEDIATO IDENTIFICARE IL MOMENTO IN CUI LA RAPIDITA' DI ALLONTANAMENTO TRA I DUE



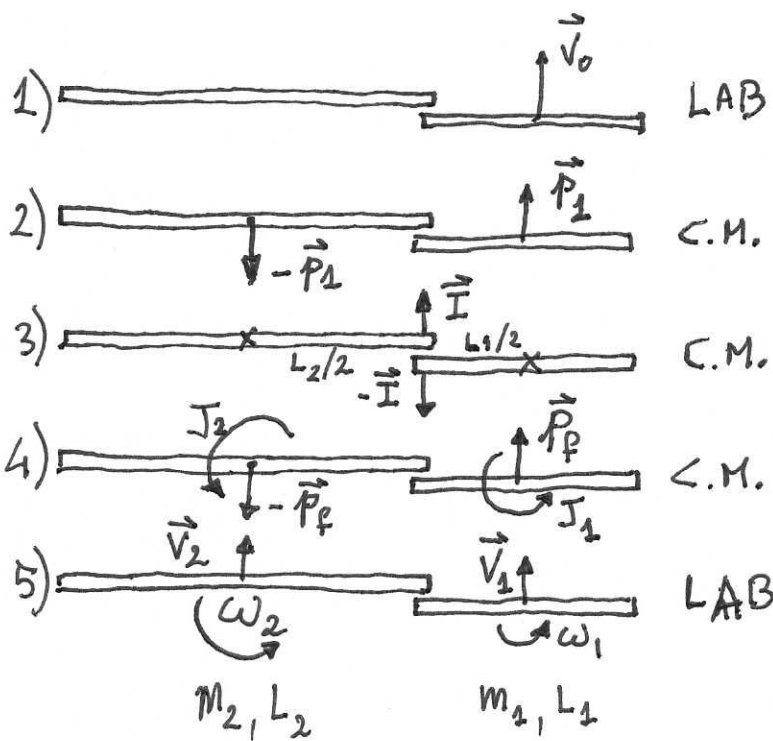
KART E' MASSIMA. DATO CHE B E' FERMO ED A SI MUOVE CON VELOCITA' DI MODULO v' COSTANTE, ALLORA LA MASSIMA RAPIDITA' DI AUMENTO DELLA DISTANZA TRA A E B SI HA QUANDO LA VELOCITA' DI A E' DIRETTA ESATTAMENTE IN VERSO CONTRARIO ALLA CONGIUNGENTE

\overline{AB} (VEDI FIGURA). IL TRIANGOLO OBA RISULTA AVERE IL LATO \overline{OB} LUNGO $2R$, IL LATO \overline{OA} LUNGO R ED E' RETTO IN A VISTO CHE \overline{AB} E' DIRETTO COME v' IL QUALE E' TANGENTE ALLA CIRC. SI HA $\cos \alpha = 1/2 \rightarrow \alpha = 60^\circ = \pi/3$.

SE CONSIDERIAMO IL SEGNO + CONVENZIONALE PER LE ROTAZIONI, IL TEMPO CERCATO LO TROVIAMO IMPONENDO CHE A HA COMPIUTO UN MOTO ANGOLARE DI $-\alpha$ A VELOCITA' ANGOLARE ω'_A

$$\omega'_A t^* = -\alpha = -\frac{\pi}{3}$$

$$t^* = -\frac{\pi}{3\omega'_A} = -\frac{\pi}{3\left(\frac{V}{R} - \frac{KV}{2R}\right)} \Rightarrow t^* = \frac{2\pi R}{3V(K-2)}$$



L'URTO È COMPLICATO. CONVIENE PASSARE NEL SIST. DI RIF. DEL C.M. (2) DOVE LE QUANTITÀ DI MOTO SONO SEMPRE UGUALI E OPPOSTE, RISOLVERE L'URTO (3), TROVARE QUANTITÀ DI MOTO E MOMENTO ANGOLARE RISPETTO AL C.M. [CHE CHIAMEREMO J PER NON CONFONDERCI CON LE LUNGHEZZE] (4) E POI TORNARE AL S.R. DI PARTENZA PER RICAVARE LE RISPOSTE (5). INTANTO $\vec{V}_{CM} = \frac{m_2 \vec{V}_0}{m_1 + m_2}$ PER CUI $\vec{P}_1 = \frac{m_1 m_2}{m_1 + m_2} \vec{V}_0$

CONSIDERANDO L'IMPULSO SCAMBIATO \vec{I} ED APPLICATO IL TEOREMA DELL'IMPULSO ANGOLARE AD OGNAUNA DELLE DUE ASTE SI OTTIENE

$$I \cdot \frac{L_1}{2} = J_1 \quad I \cdot \frac{L_2}{2} = J_2 \quad \rightarrow \quad J_1 = \frac{J_2 L_1}{L_2}$$

$$\frac{P_1^2}{2m_1} + \frac{P_1^2}{2m_2} = \frac{P_f^2}{2m_1} + \frac{P_f^2}{2m_2} + \left(\frac{J_2 L_1}{L_2}\right)^2 \frac{1}{2I_1} + \frac{J_2^2}{2I_2}$$

$$P_1^2 \left(\frac{1}{m_1} + \frac{1}{m_2}\right) = P_f^2 \left(\frac{1}{m_1} + \frac{1}{m_2}\right) + \frac{12 J_2^2}{L_2^2} \left(\frac{1}{m_1} + \frac{1}{m_2}\right) \rightarrow P_1^2 - P_f^2 = \frac{12}{L_2^2} J_2^2 \quad (1)$$

SCRIVIAMO ORA ANCORA NEL SISTEMA DI RIFERIMENTO DEL CENTRO DI MASSA, LA CONSERVAZIONE DEL MOMENTO ANGOLARE PRENDENDO COME POLO IL PUNTO DI CONTATTO

$$P_1 \frac{L_1}{2} + P_1 \frac{L_2}{2} = P_f \frac{L_1}{2} + P_f \frac{L_2}{2} + J_2 \frac{L_1}{L_2} + J_2 \rightarrow P_1 (L_1 + L_2) = P_f (L_1 + L_2) + \frac{J_2}{L_2} (L_1 + L_2)$$

$$P_1 - P_f = \frac{2J_2}{L_2} \quad (2) \quad \text{DIVIDENDO LA (1) PER LA (2) SI OTTIENE } P_1 + P_f = \frac{6J_2}{L_2} \quad (1/2)$$

$$\text{DA CUI } P_f = \frac{6J_2}{L_2} - P_1 \text{ CHE SOSTITUITO NELLA (2) DA' } P_1 - \frac{6J_2}{L_2} + P_1 = \frac{2J_2}{L_2}$$

$$\text{CIOE' } J_2 = \frac{L_2 P_1}{4} = \frac{L_2}{4} \frac{m_1 m_2}{(m_1 + m_2)} V_0 \quad (3) \quad \text{E SUBITO } J_1 = \frac{L_1}{L_2} J_2 = \frac{L_1}{4} \frac{m_1 m_2}{(m_1 + m_2)} V_0 \quad (4)$$

SOSTITUIAMO LA (3) NELLA (1/2) $P_f = -P_1 + \frac{6J_2}{L_2} = -P_1 + \frac{6 L_2 P_1}{4 L_2} = \frac{P_1}{2}$

PER CUI $\vec{P}_f = \frac{1}{2} \frac{m_1 m_2}{(m_1 + m_2)} \vec{V}_0$ E LE DUE VELOCITÀ FINALI NEL CENTRO DI MASSA VALGONO

$$\vec{V}_1' = \frac{\vec{P}_f}{m_1} \quad (5) \quad \text{E} \quad \vec{V}_2' = -\frac{\vec{P}_f}{m_2} \quad (6) \quad \text{TROVIAMO LE INCOGNITE FINALI -}$$

A) $\vec{V}_1 = \vec{V}_1' + \vec{V}_{CM} = \frac{1}{2} \frac{m_2}{(m_1 + m_2)} \vec{V}_0 + \frac{m_1}{(m_1 + m_2)} \vec{V}_0 = \frac{2m_1 + m_2}{2(m_1 + m_2)} \vec{V}_0$ USATA LA (5)

B) $\vec{V}_2 = \vec{V}_2' + \vec{V}_{CM} = -\frac{1}{2} \frac{m_1}{(m_1 + m_2)} \vec{V}_0 + \frac{m_1}{(m_1 + m_2)} \vec{V}_0 = \frac{m_1}{2(m_1 + m_2)} \vec{V}_0$ USATA LA (6)

C) $\omega_1 = \frac{J_1}{I_1} = \frac{12}{m_1 L_1^2} \frac{L_1}{4} \frac{m_1 m_2}{(m_1 + m_2)} V_0 = \frac{3 m_2 V_0}{L_1 (m_1 + m_2)}$ USATA LA (4)

D) $\omega_2 = \frac{J_2}{I_2} = \frac{12}{m_2 L_2^2} \frac{L_2}{4} \frac{m_1 m_2}{(m_1 + m_2)} V_0 = \frac{3 m_1 V_0}{L_2 (m_1 + m_2)}$ USATA LA (3)

ES. 3

IL RISCALDAMENTO DELL'AZOTO DA PARTE DELLA RESISTENZA
AVVIENE A PRESSIONE COSTANTE $P = P_0 + \frac{mg}{S}$

DI CONSEGUENZA $Q = n c_p \Delta T$ (1)

SCRIVIAMO IL 1° PRINCIPIO

$$\Delta U = Q + W \rightarrow n c_v \Delta T = n c_p \Delta T - P \Delta V \rightarrow$$

$$\rightarrow n (c_p - c_v) \Delta T = P \cdot S \cdot \Delta h \rightarrow n \Delta T = \frac{P \cdot S \Delta h}{R} \quad (2)$$

SOSTITUIAMO LA (2) NELLA (1)

$$Q = c_p \frac{P S \Delta h}{R} = \frac{7}{2} P S \Delta h$$

IL CALORE FORNITO AL GAS È LA POTENZA TERMICA K
DELLA RESISTENZA PER IL TEMPO DI ACCENSIONE

$$Q = K t^*$$

QUINDI

$$K t^* = \frac{7}{2} P S \Delta h$$

$$t^* = \frac{7}{2} \frac{(P_0 S + mg) \Delta h}{K}$$